

F&F Filipowski sp. komandytowa Konstantynowska 79/81, 95-200 Pabianice, PL tel./fax (+48 42) 215 23 83 / (+48 42) 227 09 71 www.fft.com.pl: e-mail: biuro@fif.com.pl

MB-DS-2

Convertitore di misura della temperatura, a 2 canali, con uscita Modbus RTU



Non gettare questo dispositivo insieme ad altri riffutil In base alla legge sui RAEE, è possibile restituire gratultamente ein qualsiàsi quanti ài rifinit elettrici domesti- ci presso un punto di raccolia appositamente predisposto o presso un negorio al momento dell'acquisto di un nuovo apparectrio (seconno a principio), excchio per nuovo", indipendentemente dalla marca). Se gettati nella spazzatura o abbandonati in natura, i rifiniti elettrici rappresentano una minaccia per l'ambiente el a slutte umana.



Scopo

Il convertitore di misura MB-DS-2 è progettato per la misurazione della temperatura utilizzando un sensore di temperatura esterno DS1820 o DS18B20 e lo scambio di dati tramite una porta RS-485 in conformità al protocollo Modbus RTU.

Funzioni

- » 2 canali di misura indipendenti;
- » Lettura della temperatura corrente;
- » Lettura della temperatura minima e massima registrata:
- » Impostazione del tempo di mediazione del risultato della misurazione:
- » Impostazione del valore di correzione di riferimento.

Funzionamento

Il modulo misura continuamente le temperature per mezzo di sensori esterni.

La lettura dei valori di temperatura registrati, l'impostazione di tutti i parametri di misura, la comunicazione e lo scambio di dati avvengono tramite la porta RS-485 utilizzando il protocollo di comunicazione Modbus RTU. L'accensione della tensione di alimentazione è segnalata dall'accensione del LED verde U. Il corretto scambio di dati tra il modulo e l'altro dispositivo è segnalato dall'accensione del LED giallo Tx.

Il modulo collabora con i sensori digitali a 3 fili DS1820 o DS18B20.

Sonda di temperatura dedicata prodotta da F&F: sonda RT-4. Sonda disponibile separatamente.

Descrizione del dispositivo



A – alimentazione

B - scambio di dati Modbus RTU

Descrizione delle uscite



alimentazione del trasmettitore

- alimentazione (+)
- alimentazione (-)

RS-485

11

- 4 porta di serie (A)
- 6 - porta di serie (B)

alimentazione del sensore

- ingresso 1: marrone 7
- ingresso 1: verde 8
- ingresso 1: bianco
- 10 - ingresso 2: marrone - ingresso 2: verde
- ingresso 2: bianco 12

Montaggio

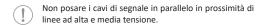


Si raccomanda l'uso di filtri contro le interferenze e le sovratensioni (ad es. OP-230 della gamma F&F).



Si raccomanda l'uso di cavi di segnale schermati a coppie twistate per collegare il modulo a un altro dispositivo.

| ! | Se si utilizzano cavi schermati, mettere a terra gli schermi su un solo lato e il più vicino possibile al dispositivo. |
|---|--|



Non installare il modulo in prossimità di utenze elettriche ad alta potenza, strumenti di misura elettromagnetici, dispositivi di potenza a controllo di fase o altri dispositivi che possono introdurre interferenze.

- 1. Prima di installare il modulo, impostare i parametri di comunicazione Modbus selezionati e le opzioni di misura.
- 2. Disconnettere l'alimentazione dal quadro elettrico.
- 3.Installare il modulo sul bus.
 - 4.Connettere l'alimentazione del modulo ai morsetti 1-3 come indicato
 - Collegare l'uscita di segnale 4-6 (porta RS-485) all'uscita del Master.
 - Collegare le sonde di misura ai terminali seguendo il codice colore.
 - La lunghezza del cavo della sonda RT4 è di 2,5 m.

Sicurezza

| Nessuna separazione galvanica tra alimentazione, linea RS- 485 e ingressi del sensore. |
|--|
| RS- 485 e ingressi del sensore. |

Protezione da sovracorrente per gli ingressi di sensori, alimentazione e comunicazione (fino a un massimo di 60 V DC) con funzione di ritorno automatico.

Sonda di misura RT4

Se è necessaria una prolunga, è necessario utilizzare un cavo a 3 conduttori con un diametro di almeno 0,5 mm² con uno schermo aggiuntivo, se necessario. Lo schermo del cavo di estensione su un lato deve essere collegato a PF

I cavi del sensore devono essere posati lontano dai cavi di alimentazione e da fonti di forti interferenze elettriche ed elettromagnetiche.

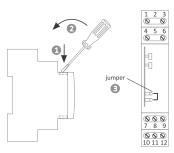
La lunghezza massima del cavo dal sensore al trasmettitore dipende principalmente dalla presenza di interferenze e dalle modalità di installazione. Nei casi migliori, si possono ottenere letture corrette su lunghezze di cavo superiori a 250 m. I tipici intervalli "sicuri" sono circa 10 volte inferiori.

Errore di misura della sonda RT4

| -55°C ≤ temperatura ≤ -35°C | – massima di +5°C/-1°C |
|-----------------------------|------------------------|
| -35°C ≤ temperatura ≤ 0°C | – massima di +3°C/-1°C |
| 0°C ≤ temperatura ≤ 65°C | – massima di ±0,5°C |
| 65°C ≤ temperatura ≤ 85°C | – massima di ±1,0°C |
| 85°C ≤ temperatura ≤ 125°C | – massima di +1°C/-3°C |
| | |

Ripristino delle impostazioni di comunicazione

Sotto il pannello del modulo è disponibile un jumper di configurazione. Avviando il controllore con il jumper chiuso, i parametri di comunicazione vengono ripristinati alle impostazioni di fabbrica. A tal fine, rimuovere il pannello del modulo e posizionare il jumper su entrambi i pin. Dopo il ripristino, rimuovere il jumper.



Parametri del protocollo Modbus RTU

| Parametri di comunicazione | | | | | |
|---|---|--|--|--|--|
| Protocollo | Modbus RTU | | | | |
| Modo di funzionamento | Slave | | | | |
| Impostazioni della porta (<u>impostazioni</u> <u>di fabbrica</u>) | Numero di bit per s: 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200 Bit di dati: <u>8</u> Parità: <u>NONE</u> , EVEN, ODD Bit di stari: <u>1</u> Bit di stop: 1/1,5/ <u>2</u> | | | | |
| Intervallo di indirizzi di rete (<u>impostazioni di</u> <u>fabbrica</u>) | 1÷245 (<u>1</u>) | | | | |
| Codici di comando | 1: Lettura dello stato degli ingressi (0×01 – Lettura bobine) 3: Lettura di un gruppo di registri (0×03 – Lettura registro di mantenimento) 6: Impostazione del valore di un singolo registro (0×06 – Scrittura di un singolo registro) | | | | |
| Frequenza massima delle domande | 15 Hz | | | | |
| Parametri di m | Parametri di misura (impostazione di fabbrica) | | | | |
| Periodo di lettura della ter | mp. 1 s (valore del registro: 1) | | | | |
| Valore di correzione di riferimento | 0°C (valore del registro: 0) | | | | |

| Registri di comunicazione | | | | |
|---------------------------|---|----------|------|-----|
| indir. | descrizione | funzione | tipo | atr |
| 256 | Lettura della corrente e scrittura del nuovo indirizzo di base: <u>1</u> ÷245 | 03 06 | int | R/W |
| 257 | Lettura corrente e scrit- tura della velocità di trasmissione: 0:1200/1:2400/ 2:4800/3:9600/4:19200/ 5:38400/6:57600/7:115200 | 03 06 | int | R/W |
| 258 | Lettura del valore attuale e scrit- tura del nuovo valore di parità: 0: <u>NONE</u> /1:EVEN/2:ODD | 03 06 | int | R/W |
| 259 | Lettura dell'attuale e scrittura del nuovo numero di bit di stop: 0:1 bit/1:1,5 bit/2:2 bit | 03 06 | int | R/W |
| 260 | Ripristino delle impostazioni di fabbrica. Specificare il valore 1. | 06 | int | W |
| sione, r | Nota! Le modifiche ai parametri di comunicazione (velocità di trasmissione, numero di bit di stop, parità) vengono prese in considerazione solo al riavvio dell'alimentazione. | | | |
| 1024 ÷ 1025 | Tempo di funzionamento del modulo [s] R1024×256²+R1024 | 03 | int | R |
| 1026 ÷ 1027 | Numero di serie R1026×256²+R1027 | 03 | int | R |

| Registri di comunicazione (cont.) | | | | |
|--|---|----------|------|-----|
| indir. | descrizione | funzione | tipo | atr |
| 1028 | Data di produzione: 5 bit – gior- no; 4 bit – mese; 7 bit – anno (senza 2000) | 03 | int | R |
| 1029 | Versione del software | 03 | int | R |
| 1030 | Prestazioni: 0 – Lo; 1 – Hi. | 03 | int | R |
| 1031 ÷ 1035 | Identificatore: F& F MB -2 DS | 03 | int | R |
| 1039 | Jumper di configurazione: 0 – apperto; 1 – chiuso | 03 | int | R |
| Il convertitore non supporta i comandi di broadcast (indirizzo 0). | | | | |

Leggenda:

R – lettura, W – registrazione

| Registri di misura | | | | |
|--------------------|--|----------|-------|-----|
| indir. | descrizione | funzione | tipo | atr |
| 0÷1 | Sensore P1: Temperatura attuale [°C] | 03 | float | R |
| 2 | Sensore P1: Temperatura attuale [°C] (×0,01) | 03 | int | R |
| 3 | Sensore P1: Funzionamento del sensore di temperatura: 0 – Sensore in funzione; 1 – Nessuna lettura del sensore (errore) | 03 | int | R |
| 4 | Sensore P1: Qualità della lettura 0÷100 [%]. Percentuale di letture corrette degli ultimi 32 campioni: 0 – nessuna lettura; 100 – tutte le letture corrette | 03 | int | R |
| 5÷6 | Sensore P1: Temperatura minima registrata [°C] | 03 | float | R |
| 7 | Sensore P1: Temperatura minima registrata [°C] (×0,01) | 03 | int | R |
| 8÷9 | Sensore P1: Temperatura massima registrata [°C] | 03 | float | R |
| | | | | |

| Registri di misura cont. | | | | |
|--------------------------|--|----------|-------|-----|
| indir. | descrizione | funzione | tipo | atr |
| 10 | Sensore P1: Temperatura massima registrata [°C] (×0,01) | 03 | int | R |
| 16÷17 | Sensore P2: Temperatura attuale [°C] | 03 | float | R |
| 18 | Sensore P2: Temperatura attuale [°C] (×0,01) | 03 | int | R |
| 19 | Sensore P2: Funzionamento del sensore di temperatura: 0 – Sensore in funzione; 1 – Nessuna lettura del sensore (errore) | 03 | int | R |
| 20 | Sensore P2: Qualità della lettura 0÷100 [%]. Percentuale di letture corrette degli ultimi 32 campioni: 0 – nessuna lettura; 100 – tutte le letture corrette | 03 | int | R |
| 21÷22 | Sensore P2: Temperatura minima registrata [°C] | 03 | float | R |
| 23 | Sensore P2: Temperatura minima registrata [°C] (×0,01) | 03 | int | R |
| | | | | |

| Registri di misura cont. | | | | |
|--------------------------|---|----------|-------|-----|
| indir. | descrizione | funzione | tipo | atr |
| 24÷25 | Sensore P2: Temperatura massima registrata [°C] | 03 | float | R |
| 26 | Sensore P2: Temperatura massima registrata [°C] (×0,01) | 03 | int | R |

Stato di lettura (R3/R19): Un flag di errore viene impostato quando 32 tentativi consecutivi di lettura del sensore non sono andati a buon fine, oppure quando una lettura della temperatura non è riuscita almeno una volta dopo l'accensione.

Qualità della lettura (R4/R20): Questo parametro può essere utilizzato per diagnosticare la qualità del collegamento tra il trasmettitore e il sensore. Se il valore rimane inferiore al 50% può indicare, ad esempio, un cavo danneggiato o un'eccessiva interferenza.

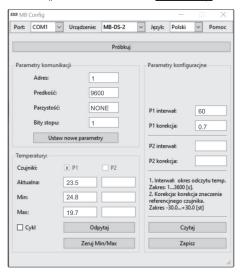
| | Registri di configurazione | | | |
|--------|--|----------|------|-----|
| indir. | descrizione | funzione | tipo | atr |
| 15 | Sensore P1: Azzeramento della temperatura minima e massima. Valore salvato 0 cancella i valori di temperatura | 03 | int | R |
| 31 | Sensore P1: Azzeramento della temperatura minima e massima Valore salvato 0 cancella i valori di temperatura | 03 | int | R |

| Registri di configurazione cont. | | | | |
|----------------------------------|---|----------|------|-----|
| indir. | descrizione | funzione | tipo | atr |
| 512 | Sensore P1: correzione del valore di riferimento. Valore aggiunto alla temperatura misurata. Intervallo: -3000+3000 per 30,00+30,00°C). Valore predefinito: 0 | 03 06 | int | R/W |
| 513 | Sensore P1: Periodo di lettura della tempe- ratura [×1 s] Intervallo 1÷3600 s. Valore predefinito: 1 | 03 06 | int | R/W |
| 528 | Sensore P2: Correzione di valore di riferimento. Valore aggiunto alla temperatura misurata. Intervallo: -3000÷3000 per 30,00÷30,00°C). Valore predefinito: 0 | 03 06 | int | R/W |
| 529 | Sensore P2: Periodo di lettura della temperatura [x1 s] Intervallo 1÷3600 s. Valore predefinito: 1 | 03 06 | int | R/W |

Programma di servizio MB Config

Programma di servizio per la configurazione rapida dei parametri di comunicazione e di funzionamento del modulo e per l'indirizzamento dei sensori DS.

Il programma è disponibile nella sottopagina del dispositivo o nella scheda "Da scaricare" del sito web: www.fif.com.pl.



Dati tecnici

grado di protezione

alimentazione 9÷30 V DC intervallo di misura -55÷125°C errore di misura massimo +1°C tipo di sensore di temperatura DS1820/DS18B20 RS-485 porta protocollo di comunicazione Modbus RTU Slave tipo di funzionamento segnalazione dell'alimentazione LED verde segnalazione di comunicazione LED giallo parametri di comunicazione 1200÷115200 bit/s velocità (regolabile) bit di dati bit di stop 1/1.5/2 **EVEN/ODD/NONE** bit di parità indirizzo 1÷247 0,3 W consumo di energia temperatura di funzionamento -20÷50°C connessione morsetti a vite 2,5 mm² 0,4 Nm coppia di serraggio dimensioni 1 modulo (18 mm) montaggio sul bus TH-35

IP20

Garanzia

I prodotti F&F sono garantiti per 24 mesi dalla data di acquisto. La garanzia viene presa in considerazione solo con la prova d'acquisto. Si prega di contattare il proprio venditore o direttamente la nostra società.

Dichiarazione CE

F&F Filipowski sp. k. dichiara che il dispositivo è conforme ai requisiti della Direttiva Bassa Tensione LVD 2014/35/UE.

La dichiarazione di conformità CE, insieme ai riferimenti alle norme in relazione alle quali viene dichiarata la conformità, è disponibile all'indirizzo: www.fif.com.pl nella sottopagina del prodotto.

E240410 - 16 -