



F&F Filipowski sp. j.  
Konstantynowska 79/81, 95-200 Pabianice, POLOGNE  
tél./fax (+48 42) 215 23 83 / (+48 42) 227 09 71  
www.fif.com.pl; e-mail: biuro@fif.com.pl

## STR-4D

Contrôleur de volets roulants  
pour les motorisations  
12/24 V CC



5190831215979711

**Ne pas jeter cet appareil avec les ordures ménagères!** Selon la loi sur les déchets d'équipements, les déchets électroniques ménagers peuvent être déposés gratuitement et dans n'importe quelle quantité au centre de collecte créé à cet effet, ainsi qu'au magasin lors de l'achat de nouveaux équipements (selon la règle « vieux pour neuf » quelle que soit la marque). Les déchets électriques jetés à la poubelle ou dans la nature présentent un risque pour l'environnement ou pour la santé humaine.



## Fonctionnalités

Le contrôleur STR-4D est dédié pour la commande de volets roulants (**HAUT/BAS**) ou d'autres ouvrages motorisés (p.ex. portails), avec des moteurs électriques 12 V ou 24 V CC, avec des interrupteurs momentanés (p.ex. boutons poussoirs).

## Fonctionnement

Le contrôleur peut fonctionner comme un actionneur autonome (pour monter/descendre un seul volet roulant). Il est également possible de les regrouper pour assurer la commande centralisée de plusieurs volets. Le démarrage du moteur du volet roulant est commandé par un signal instantané « + » donnée à l'une des entrées de commande. Le moteur est alimenté pendant une temporisation réglée par l'utilisateur, permettant la montée ou la descente complète du volet roulant.

Il est possible d'arrêter le volet roulant à la hauteur choisie par l'utilisateur (ouverture ou fermeture incomplète du volet).

## Commande

Selon le mode de raccordement, le contrôleur peut fonctionner avec un ou deux boutons-poussoirs locaux.

### COMMANDE LOCALE

Selon le mode de raccordement, le contrôleur peut fonctionner avec un ou deux boutons-poussoirs locaux.

#### Un seul bouton local

L'entrée de la commande locale « Bas » est connectée en permanence à la ligne « + » (plus). Le bouton qui fait déplacer le volet roulant en alternance vers le haut ou vers le bas est connecté à l'entrée de la commande locale HAUT. Un appui court sur le bouton (<0,5 s) active le volet roulant pendant une durée prédéterminée. Si lors de l'appui sur le bouton, le volet roulant est déjà en mouvement, il s'arrêtera. Un appui prolongé sur le bouton (> 0,5 s) active le volet roulant pendant que le bouton est enfoncé.

Chaque appui suivant fait déplacer le volet roulant dans le sens opposé.

#### Deux boutons locaux

Un bouton local pour chaque sens de mouvement. Un appui bref (<0,5 s) provoque le déplacement du volet roulant dans le sens sélectionné pendant une durée prééglée. Si lors de l'appui sur le bouton, le volet roulant est déjà en mouvement, il s'arrêtera.

Un appui enfoncé pendant au moins 0,5 s fait déplacer le volet dans le sens sélectionné pendant que le bouton est maintenu (cette fonction permet par exemple d'ajuster l'inclinaison des lamelles).



La mémoire de sens de mouvement est valable aussi bien pour la commande locale que centralisée. Par exemple, après l'ordre « **CENTRALISE - HAUT** » exécuté par le contrôleur, l'appui suivant sur le bouton-poussoir local fait descendre le volet roulant.



La mémoire du sens de mouvement s'efface après une panne de courant.

---

### COMMANDE CENTRALISEE

Le contrôleur fonctionne toujours avec deux entrées de la commande centralisée.

La commande centralisée permet aux volets roulants de se déplacer uniquement dans le sens sélectionné. Le volet roulant ne s'arrête qu'après la durée programmée ou après avoir appuyé sur l'un des boutons de la commande locale.

Lorsque pendant l'exécution de l'ordre de la commande centralisée, celle-ci émet l'ordre central de mouvement dans le sens opposé, le volet roulant s'arrêtera d'abord, puis, après une pause de 1,5 seconde, le moteur commencera à fonctionner dans le sens opposé. Le démarrage du volet roulant avec la commande centralisée peut être retardé de manière aléatoire (1 seconde maxi) pour minimiser la surintensité du réseau lors d'alimentation simultanée de plusieurs contrôleurs.



Le bouton **CENTRAL-BAS** assure une fonction supplémentaire de fermeture et de verrouillage du volet roulant en position fermée. Lorsque le bouton **CENTRAL-BAS** est enfoncé et maintenu en position ON, le contrôleur ferme alors le volet roulant et ne l'autorise pas à s'ouvrir tant que le bouton **CENTRAL-BAS** n'est pas relâché (l'asservissement des autres entrées sera également bloqué). Cette fonction permet de verrouiller les volets roulants p.ex. en cas d'armement d'alarme, de détection de pluie (avec capteur de pluie STR-R supplémentaire) ou de vent trop fort (avec capteur de vent STR-W supplémentaire).

---

## Installation



Lors de la préparation de l'installation alimentée en tension 12/24 V, il est nécessaire de prévoir une source d'alimentation avec une capacité de courant suffisante pour alimenter tous les récepteurs. Une alimentation électrique trop faible peut entraîner un mauvais fonctionnement des moteurs et des commandes de volets roulants. De plus, les chutes de tension sur les câbles (principalement les câbles de puissance) doivent être prises en compte et, si nécessaire, le diamètre des câbles doit être augmenté pour réduire la chute de tension.

1. Coupez l'alimentation.
2. Fixez le contrôleur sur le rail dans la boîte de distribution.
3. Connectez le contrôleur conformément au schéma de connexion.
4. Branchez l'alimentation.
5. Programmez la durée de montée/descente du volet roulant.

## Programmation du temps d'activation

La programmation du temps d'activation peut être effectuée selon le temps prévu de fonctionnement du volet roulant ou bien en activant le volet pour un essai de marche:

### Programmation pour une durée définie

1. Appuyez et maintenez (4 sec environ) le bouton **PROG** jusqu'à ce que la LED verte U commence à clignoter. Le contrôleur attend le début de la programmation.
2. Appuyez brièvement sur le bouton **PROG** – le contrôleur commence alors à compter le temps de démarrage, signalé par le clignotement rapide des LEDs U.
3. Une fois le temps réglé est écoulé, appuyez à nouveau sur le bouton **PROG**. Le contrôleur enregistre le temps mesuré dans la mémoire non volatile et quitte le mode de programmation, ce qui est signalé par l'allumage fixe de la LED U.

## Marche d'essai

1. Placez le volet roulant dans la position extrême supérieure ou inférieure.
2. Appuyez et maintenez (4 sec environ) le bouton **PROG** jusqu'à ce que la LED verte U commence à clignoter lentement. Le contrôleur attend le début de la programmation.
3. Appuyez brièvement sur le bouton de commande locale **HAUT** ou **BAS** (dans le sens opposé à la position actuelle du volet roulant). Le contrôleur démarre le moteur et commence de compter le temps.
4. Une fois le temps réglé est écoulé, appuyez sur n'importe quel bouton de commande locale. Le moteur du volet roulant s'arrête et le contrôleur enregistre le temps mesuré dans la mémoire «non volatile» et quitte le mode de programmation.



Si, dans les 30 secondes suivant le passage en mode d'apprentissage (la LED U clignote lentement), la mesure du temps ne démarre pas (appui sur le bouton PROG ou activation du volet roulant depuis l'entrée de commande locale), le contrôleur sort du mode d'apprentissage.

---



Le contrôleur est conçu pour mesurer des durées inférieures à 15 minutes. Toute tentative de réglage du contrôleur sur une durée supérieure provoque sa sortie du mode d'apprentissage.

---



L'entrée dans le mode d'apprentissage du contrôleur n'est possible que lorsque le moteur du volet roulant est éteint.

---

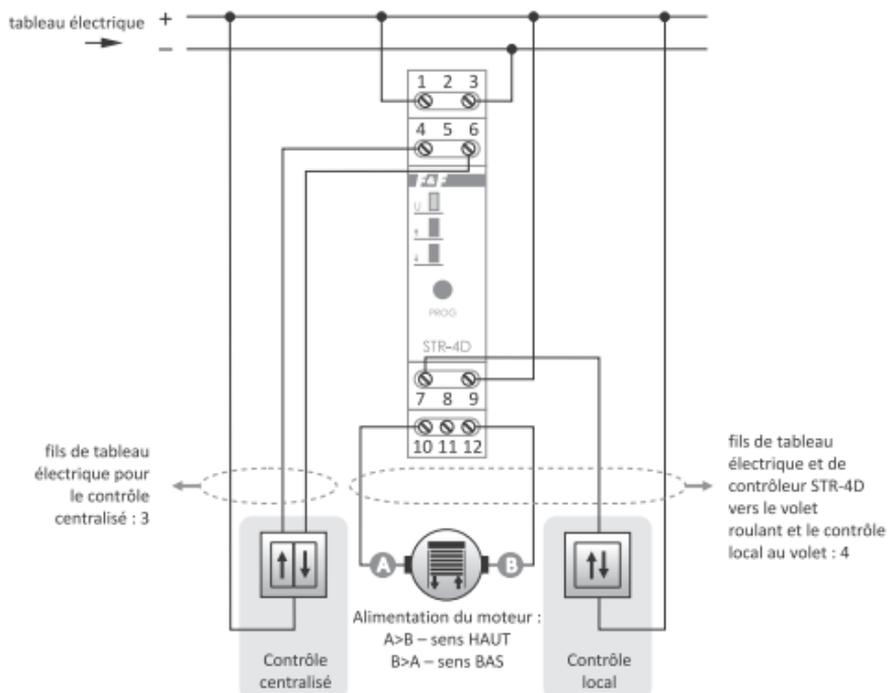


Le fonctionnement avec les réglages d'usine (temps d'activation de 30 sec) est signalé en mode veille par de clignotements brefs (0,1 sec) de la LED U répétés toutes les 4 sec.

---

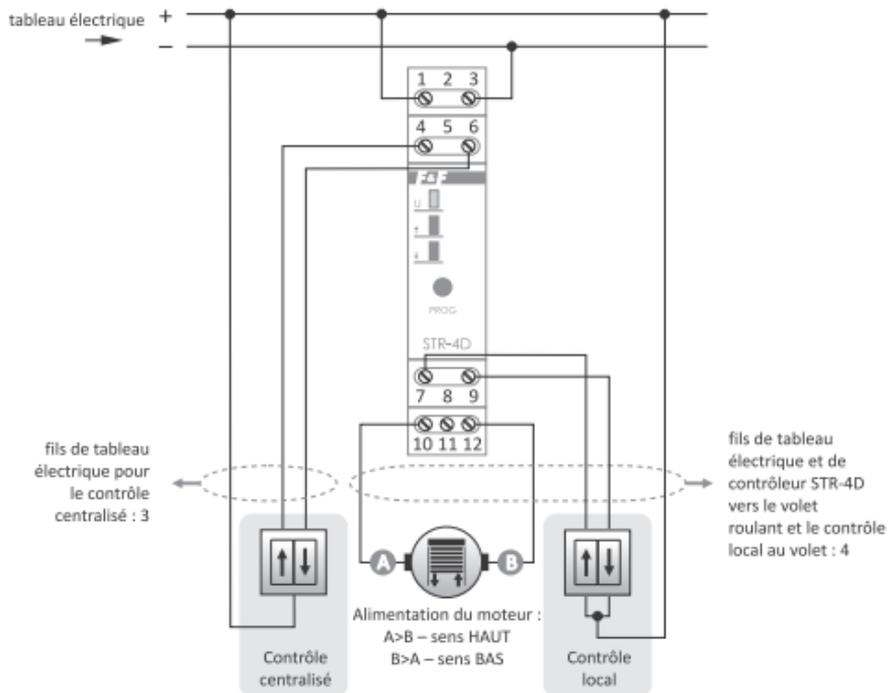
## Schéma de connexion

### Mode avec 1 bouton local



- 1-3 alimentation 10÷27 V CC
- 4 commande centralisée - sens « HAUT » ↑↑
- 6 commande centralisée - sens « BAS » ↓↓
- 7 commande locale - sens « HAUT » ↑
- 9 commande locale - sens « BAS » ↓
- 10 alimentation moteur – borne A
- 12 alimentation moteur – borne B

## Mode avec 2 boutons locaux



- 1-3 alimentation 10÷27 V CC
- 4 commande centralisée - sens « HAUT » ↑↑
- 6 commande centralisée - sens « BAS » ↓↓
- 7 commande locale - sens « HAUT » ↑
- 9 commande locale - sens « BAS » ↓
- 10 alimentation moteur – borne A
- 12 alimentation moteur – borne B

## Données techniques

alimentation	10÷27 V CC
courant en charge maxi (CA-1)	6 A
consommation	
veille	0,15 W
fonctionnement	0,6 W
commande	déclenchée par niveau de 10÷27 V CC
temps d'activation (programmable)	1 sec÷15 mn
signalisation de la mise sous tension	LED verte
signalisation d'état de marche et de sens de mouvement	2×LED rouge
température de fonctionnement	-25÷50°C
raccordement	bornes à vis 2,5 mm <sup>2</sup>
couple de serrage	0,4 Nm
dimensions	1 module (18 mm)
pose	sur le rail TH-35
indice de protection	IP20

## Garantie

Les produits F&F bénéficient d'une garantie de 24 mois à compter de la date d'achat. Elle n'est valable qu'avec la preuve d'achat. Contactez votre vendeur ou contactez-nous directement.

## Déclaration CE

F&F Filipowski sp. j. déclare que l'appareil est conforme aux exigences des directives « basse tension » LVD 2014/35/UE et sur la compatibilité électromagnétique EMC 2014/30/UE.

La déclaration de conformité CE, ainsi que les références aux normes par rapport auxquelles la conformité est déclarée, est disponible sur :

[www.fif.com.pl](http://www.fif.com.pl) sur la sous-page du produit.